Journal of Sensor Science and Technology Vol. 29, No. 1 (2020) pp. 51-58 http://dx.doi.org/10.5369/JSST.2019.29.1.51 pISSN 1225-5475/eISSN 2093-7563

구조물 안전 모니터링용 파장 스위핑 레이저를 위한 스위핑 자동 선형화 이덕규·엄진섭⁺

Sweeping Automatic Linearization for Wavelength Swept Laser Used in Structure Safety Monitoring

Duk-Kyu Lee and Jinseob Eom⁺

Abstract

In this study, a novel method for sweeping automatic linearization of wavelength swept laser is proposed. Through the test performed on the implemented laser, the linear sweeping is held up well with a 97% decrease in nonlinearity, and 60 nm sweeping range, 1 kHz sweeping frequency, and 8.8 mW average optical power were obtained. The proposed method uses fiber Bragg grating array, opticalelectronic conversion circuit, FPGA embedded module, and a LabVIEW program to generate new compensated wave patterns which were applied to the fiber Fabry-Perot tunable filter. Linear sweeping can reduce the cumbersome and time-consuming recalibration process required for nonlinear sweeping. Additionally, the proposed method provides more accurate measurement results for the structure safety monitoring system.

Keywords: Structure safety monitoring, Wavelength swept laser, Linear sweeping, Nonlinear sweeping, FFP-TF

1.서 론

교량, 댐, 터널 등과 같은 대형 SOC 구조물의 붕괴 위험성을 항시 모니터링 하기 위하여 사용되는 구조물 안전 모니터링 시 스템은 전자기계식 센서를 사용하는 전자 시스템 보다 파장 스 위핑 레이저(Wavelength Swept Laser) 및 센서로서 광섬유 격 자(FBG : Fiber Bragg Grating)를 사용하는 광학 시스템[1-3]이 품질의 우수성 및 유지보수의 편리성 때문에 전자 시스템을 대 체하는 최첨단 기술로서 각광받고 있다.

광학 시스템을 기반으로 하는 구조물 안전 모니터링 시스템 에서 이의 성능을 결정하는 중요한 요소 중의 하나는 파장 스 위핑 레이저의 스위핑 특성이다. 요구되는 스위핑 특성으로는 광대역성, 고속성, 평탄성, 그리고 선형성 등이 있다. 고속 광대 역 특성은 설치 가능한 센서의 개수 및 모니터링 빈도를 증가 시킨다. 평탄성은 스위핑 전 구간에 걸쳐 광 파워가 일정한 것 으로 그렇지 못한 경우 측정 에러를 야기시킬 수 있다. 한편 더 욱 정확하게 구조물에 미치는 응력을 측정하기 위해서는 파장 스위핑 레이저의 발진 파장이 시간에 대해 직선으로 증가 또는 감소하는 스위핑의 선형성이 요구된다.

광섬유 페브리 페롯 파장 가변 필터(FFP-TF : Fiber Fabry-Perot Tunable Filter)는 파장 스위핑 링 레이저 구성에 필수적인 광 필터로서 페브리-페롯 간섭계 구조를 위하여 미러(mirror)가 양쪽의 광섬유 단면에 각각 설치되어 있으며 간섭계 간격 조정 을 위하여 한쪽 미러에 압전소자(PZT : Piezoelectric Transducer) 가 부착된다. 이때 압전소자에 정현파 전압을 인가하면 세팅 값 을 중심으로 간섭계의 미러 간격이 주기적으로 증감하게 되어 광 필터 통과 파장 역시 세팅된 중앙 파장을 중심으로 같은 주 기로 가변된다. 이로 인하여 파장 스위핑 링 레이저의 발진 파 장도 동일한 중앙 파장을 중심으로 스위핑된다.

일반적으로 압전소자는 온도 및 사용 연한에 따라 동작 특성 이 다소 변화하는 경향을 보인다. 이 때문에 동일한 전압 파형 을 인가하여도 압전소자의 동작 특성이 항상 일정하게 유지되 는 것이 아니라 계절별 온도 및 사용 연한에 따라 변화된다. 따 라서 레이저의 비선형 스위핑 특성 역시 계절별 온도 및 사용 연한에 따라 변하게 된다. 이는 항상 일정한 스위핑 특성이 요 구되는 파장 스위핑 레이저에서 해결되어야 할 문제로 남는다. 따라서 일반적으로 파장 스위핑 레이저를 이용한 구조물 안전 모니터링 시에는 레이저 가동 때마다 초기의 스위핑 특성에 대 한 정보를 획득하고 저장하는 것이 필수적이며, 구조물에 미치

강원대 학교 IT대학 전자공 학과 (Department of Electronics Engineering, The School of Information Technology, Kangwon National University) 1 Kangwondaehak-gil, Chuncheon-si, Kangwon-do 24341, Korea *Corresponding author: jeom@kangwon.ac.kr (Received : Jan. 13, 2020, Accepted : Jan. 16, 2020)

This is an Open Access article distributed under the terms of the Creative Commons Attribution Non-Commercial License(<u>http://creativecommons.org/</u><u>licenses/bync/3.0</u>) which permits unrestricted non-commercial use, distribution, and reproduction in any medium, provided the original work is properly cited.

는 응력 계산 시에 이 정보를 이용하여야 한다. 그러나 레이저 의 사용이 장시간 지속되는 경우에는 스위핑 특성이 사용 초기 와 달라질 가능성도 존재한다. 따라서 이러한 스위핑 특성 변동 문제에 대한 최선의 해결책은 파장 스위핑 레이저가 언제 어디 서나 선형 스위핑을 유지하도록 자동 제어하는 것이다. 항상 선 형 스위핑이 유지되면 스위핑 특성에 대한 정보를 저장하여 다 시 사용하여야 할 필요성이 없어진다. 그리고 모니터링 측정 값 을 바탕으로 현재 구조물에 가해지고 있는 응력을 계산하는 과 정이 간단하여지고 더 정확한 결과를 얻을 수 있다. 그러나 현 재 대부분의 파장 스위핑 레이저는 발진 파장 대 시간의 선형 성을 충분하게 제공하지 못하고 있다. 이를 해결하기 위하여 획 득된 측정 값에 대한 후 보정을 수행하여 발진 파장의 비선형 성을 보상[4]해주거나 또는 인가 파형으로 삼각파를 사용하여 선형에 다소 근접한 스위핑을 제공하고 있다.

본 논문에서는 1550 nm 대역의 반도체 광 증폭기(SOA : Semiconductor Optical Amplifier), FFP-TF, 그리고 편광 조절기 (PC : Polarization Controller)를 이용하여 파장 스위핑 링 레이 저를 제작하였다. 이는 1 kHz의 왕복 스위핑 속도와 8.8 mW의 평균 출력 광 파워, 그리고 약 60 nm의 파장 스위핑 범위를 나 타내었다. 그리고 인가 파형 보정을 통하여 비선형 스위핑 특성 을 선형 스위핑 특성으로 자동 변환해주는 새로운 방법을 제안 하였고, 실험을 통하여 우수한 선형 스위핑 특성이 얻어짐을 확 인하였다.

2. 스위핑 선형화 자동 구현

2.1 파장 스위핑 레이저 구성 및 동작원리

본 논문에서 구현된 파장 스위핑 레이저의 구성도는 Fig. 1과 같다[5]. 이는 1550 nm를 ASE(Amplified Spontaneous Emission) 중심파장으로 가지는 SOA, 이의 양쪽에 위치한 광 아이솔레이 터(Optical Isolator), 레이저 광 출력을 위한 1x2 광 커플러(Optical Coupler), 스위핑을 위한 FFP-TF, 스위핑 평탄성 제어를 위한 편 광조절기 등이 차례로 연결된 광섬유 링 공진기 구조를 가진다. 레이저의 동작원리는 다음과 같다[5,6]. SOA로부터 출력된 ASE 광은 2개의 광 아이솔레이터 때문에 링 공진기를 시계방 향으로 회전한다. 광이 광섬유 링 공진기를 1 회전하는데 필요 한 시간은 스위핑을 위하여 FFP-TF에 인가되는 신호 전압의 변 동 시간에 비하여 매우 짧다. 이는 임의의 시점에 FFP-TF의 투 과대역을 통과한 ASE 광의 일부가 링 공진기를 1회전 주행한 후 다시 FFP-TF에 도착하여도 FFP-TF의 투과대역은 여전히 이 전과 같음을 의미한다. 따라서 FFP-TF의 투과대역이 다음 값으 로 변경되기 전에 ASE 광의 일부는 링 공진기를 여러 번 회전 할 수 있고 매번 SOA를 통과할 때마다 증폭된다. 이의 결과로 레이저는 FFP-TF의 투과대역과 동일한 파장으로 순간 발진하



Fig. 1. Schematic diagram of realized wavelength swept laser.



Fig. 2. Cavity structure of FFP-TF.

게 된다. 이제 FFP-TF의 투과대역이 다음 값으로 변경되면 위 와 동일한 과정을 거쳐 레이저는 변경된 투과대역의 파장으로 순간 발진하게 된다. 이제 FFP-TF에 인가되는 신호 전압의 크 기를 연속적으로 변동시켜 투과대역을 연속적으로 변동시키면 레이저의 파장 스위핑이 얻어진다. SOA의 ASE 전체 대역을 모 두 활용할 수 있는 한도 내에서 신호 전압의 크기를 증가시키 면 광대역에 걸친 파장 스위핑을 얻을 수 있다.

위의 레이저 구성에 사용된 FFP-TF는 페브리-페롯 간섭계 구 조[7]를 가지며, Fig. 2에 이의 구조를 나타내었다.

FFP-TF 는 간섭계의 한쪽 미러에 부착된 압전소자에 주기적 인 전압 파형을 인가하여 미러 간 공진 간격을 변화시킴으로써 투과대역을 주기적으로 변동시킨다. 본 논문에서는 스위핑 중심 파장으로의 이동을 위한 직류 전압과 스위핑을 위한 1 kHz 삼 각파 전압을 합하여 FFP-TF에 인가하였다. 이 경우에 삼각파 1 주기 동안에 파장 증가 스위핑과 파장 감소 스위핑 즉 한번의 왕복 스위핑이 얻어진다. 사용된 FFP-TF는 FSR(Free Spectral Range) 120 nm, Finess 600, 삽입손실 2.5 dB, -20~50 V의 인가 전압 범위를 가진다.

위의 레이저 구성에서 편광조절기로서는 General Photonics사 의 PSM-003을 사용하였다. 이는 광섬유 둘레에 45° 간격으로 3개의 광섬유 압착기(Squeezer)가 설치되어 있으며 각각에 제어 전압을 인가함으로써 광섬유에 인가되는 압착력을 다양하게 변 동시킬 수 있다. 광섬유에 압착이 가해지면 광섬유의 복굴절 (Birefringence)이 변동되고 이는 광섬유를 통과하는 광의 편광 상태(SOP : State of Polarization)를 변형시킨다. 따라서 각 압 착기에 인가되는 전압을 적절히 조정하면 원하는 편광상태를 얻 을 수 있다.

2.2 스위핑 자동 선형화 장치 및 동작 원리

대형 SOC 구조물 안전 모니터링[8]에 사용되는 파장 스위핑 레이저는 보통 1 kHz의 주파수로 스위핑 된다. 이때 시간에 따 른 스위핑의 특성은 일반적으로 비선형성을 보인다. 그러나 스 위핑을 선형화시키면 구조물에 설치된 FBG 센서의 반사 파장 을 계산하는 것이 간단해지고 정확해진다. 이를 위해서는 자동 으로 레이저의 파장 가변 필터에 인가될 전압 파형을 보정하여 새로운 파형을 제공함으로써 궁극적으로 레이저가 선형으로 스 위핑 되도록 하여야 한다. 그러나 레이저를 장시간 사용하면 파 장 가변 필터의 동작 특성 변동으로 인하여 레이저가 다시 비 선형으로 동작할 가능성이 있다. 따라서 레이저의 선형 스위핑 이 계속 유지되기 위해서는 인가 파형 보정 작업이 주기적으로 그리고 자동으로 수행되어야 한다. 본 논문에서는 이를 수행하 기 위한 방법을 제안하고 장치를 구현하였다.

2.2.1 장치 구성도

Fig. 3은 본 논문에서 구현된 스위핑 자동 선형화 장치의 구 성도를 보여준다. FPGA 임베디드 모듈(본 실험에서는 NI cRIO-9063을 사용)로부터 생성된 삼각파가 파장 스위핑 레이저를 구 성하는 FFP-TF에 인가되면 파장 스위핑 레이저로부터는 스위 핑된 광 출력을 얻을 수 있다. 1×2 광섬유 커플러를 통하여 외 부로 분기되는 광 출력은 광 서큘레이터를 통하여 특별 제작된 광섬유 격자 열(FBG array)에 입사된다. 이 FBG array는 반사 파장 값이 점점 커지는 순서로 FBG를 직렬 연결(cascaded connection)하여 구성되며, 이때 이웃한 두 FBG 간의 반사 파장 값 차이는 δλ 로서 FBG array 전체에 걸쳐 동일하다. FBG는 광섬유 코어에 길이 방향으로 주기적인 굴절률 변화를 주어 제 작되며 변화주기가 Λ 인 경우 $\lambda = 2n\Lambda$ 에 해당하는 파장을 반사시킨다[9]. 여기서 n은 코어의 굴절률이다. 실험에서는 90 개의 FBG를 사용하여 FBG array를 구성하였으며 $\delta\lambda = 1 nm$ 을 사용하였다. 레이저의 스위핑 상태에서 FBG array의 각 FBG로 부터 반사된 광은 시간상으로 광 펄스 열 형태를 취한다. 각 광 펄스는 다시 광 서큘레이터를 거쳐 순차적으로 광전 변환회로 의 포토다이오드에 입사되며 여기에서 광 펄스 세기에 비례하 는 전류 펄스로 바뀐다. 전류 펄스는 전류-전압 변환부에서 전 압 펄스로 변환된다. 레이저의 스위핑이 선형적일 경우에는 변 환회로에서 일정한 시간 간격의 전압 펄스 열이 출력되지만, 스



Fig. 3. Block diagram of sweeping automatic linearization equipment.

위핑이 비선형일 경우에는 간격이 서로 다른 전압 펄스 열이 출 력된다. 이 전압 펄스들은 데이터 획득(DAQ : Data Acquisition) 모듈에서 샘플링 되어 cRIO-9063으로 전송된다. cRIO-9063에 서는 각 전압 펄스의 중앙 시점 정보를 확보하고 제안된 알고 리즘에 따라 처리하여 선형 스위핑을 위한 새로운 보정 파형을 생성한다. 이 보정 파형은 DAQ 모듈을 통하여 다시 FFP-TF에 인가되어 선형 스위핑이 자동으로 이루어 진다. 그리고 위의 과 정이 반복되면서 선형 스위핑이 장시간 자동 유지된다.

FFP-TF에 삼각파 또는 새로운 보정 파형을 인가하기 위한 DAQ 모듈로서 NI사의 NI-9262를 사용하였다. NI-9262는 아날 로그 출력(AO: Analog Output)을 위한 모듈로서 cRIO-9063에 장착되어 사용된다. 이는 cRIO-9063에서 보내온 16bit 디지털 데이터를 아날로그 신호로 변환(DAC) 하며 출력 전압 범위는 ±10V 이다. 실험에서 사용된 출력 속도는 500 kS/s 이다. 출력 된 아날로그 신호는 자체 제작된 드라이버 회로에서 증폭 및 반 전된 후에 FFP-TF를 구동시킨다. 원활한 구동을 위하여 드라이 버 회로의 끝단에 위치한 구동 연산증폭기(Op-amp)는 매우 적 은 출력임피던스 및 큰 구동전류를 제공하여야 한다.

광전 변환회로에서 출력되는 디지털 전압 펄스를 샘플링 하 기 위한 DAQ 모듈로서 NI사의 NI-9401을 사용하였다. NI-9401 은 디지털 입출력(DIO: Digital Input/Output)을 수행하며 cRIO-9063에 장착되어 사용된다. 이는 40MHz 클럭을 사용하여 입 력 디지털 신호를 샘플링하며 이 값을 cRIO-9063으로 전송한 다. cRIO-9063은 프로세서로서 667MHz 의 ARM Cortex-A9을 듀얼로 사용하며, FPGA로는 Zynq-7000을 사용한다.

2.2.2 동작 원리

Fig. 4의 하단 그래프에서 보여진 파란색 전압 파형은 스위핑 을 야기시키기 위하여 FFP-TF에 인가될 삼각파의 1 주기를 나 타낸다. 삼각파의 주파수는 1 kHz 이며 삼각파의 1주기를 구성



Fig. 4. Compensated waveform generation process for sweeping linearization.

하는 샘플 데이터의 개수는 N = 500 이다. 이는 삼각파를 생성 하는 아날로그 출력 DAQ 모듈의 샘플 데이터 출력 속도가 500 kS/s이기 때문이다. 이제 삼각파의 1주기를 t_{500} (=1 ms)이라 하고 이를 500개로 균등 시분할한 각시점을 $t_n(n=0,1,2,...,500)$ 이라 한다. 삼각파는 각 시점 $t_n(n=0,1,2,...,499)$ 에 대응하는 500개의 샘플 값 $V_n(n=0,1,2,...,499)$ 으로 구성된다. 삼각파 의 1주기는 동일한 시간 폭 t_{250} 을 가지는 두 개의 반주기로 구 성된다. 삼각파가 FFP-TF에 인가되면 이로 인하여 파장 스위핑 레이저는 왕복 스위핑을 수행한다. 예를 들어 삼각파의 왼쪽 반 주기에서는 출력 광이 파장 λ_0 에서 시작하여 점점 커지면서 반 환점 파장 λ_{250} 에 도달하는 스위핑을 수행한다. 그리고 삼각파 의 오른쪽 반 주기에서는 반환점 파장 λ_{250} 에서 점점 감소하여 다시 원래의 시작 파장 $\lambda_{500}(=\lambda_0)$ 으로 복귀하는 스위핑을 수 행한다. 따라서 왕복 스위핑에 소요되는 시간은 삼각파의 1주기 인 t_{500} 과 동일하다.

Fig. 4의 상단 그래프에서 파란색 곡선은 삼각파를 인가하여 측정한 레이저의 스위핑 특성을 보여주며, 비선형적으로 스위핑 되고 있음을 알 수 있다. Fig. 4의 상단에서 빨간색 직선은 선 형 스위핑을 가정했을 때의 그래프를 보여 준다. 우리의 목표는 파란색 비선형 스위핑을 자동으로 빨간색 선형 스위핑으로 변 환하는 것이다.

이제 보정 파형 생성 원리를 설명하고자 한다. Fig. 4의 상단 그 래프 빨간색 직선(선형 스위핑)에서 각시점 $t_n(n=0,1,2,...,500)$ 에 해당하는 파장 값들을 $\lambda_n(n=0,1,2,...,500)$ 이라 한다. 선형 스 위핑을 얻기 위해서는 빨간색 직선 그래프에서 보여진 것처럼 주 어진 각시점 $t_n(n=0,1,2,...,500)$ 에서 $\lambda_n(n=0,1,2,...,500)$ 이



Fig. 5. V vs λ for each sweeping part.

출력되어야만 한다. 한편 측정된 파란색 비선형 스위핑 그래프 와 삼각파를 함께 살펴 보면 λ_n 의 출력에 사용된 삼각파 전압 V를 찾을 수 있다. 선형 스위핑을 얻기 위해서는 이 V전압의 발 생 시점을 이제는 t_n 으로 옮겨야 한다. 예를 들면, t_{125} 시점에 서 선형 스위핑에 해당하는 파장 값은 λ_{125} 이다. 그런데 비선 형 스위핑에서 λ_{125} 를 출력시킬 때 사용된 삼각파 전압은 V' 이 다. 따라서 선형 스위핑을 위해서는 인가 파형으로서 t_{125} 시점 에 V_{125} 가 아니라 V' 가 제공되어야 한다. 동일한 방법으로 선 형 스위핑을 위해서는 t_{375} 시점에 V_{375} 가 아니라 V" 가 제공 되어야 한다.

위의 방법을 모든 t_n(n=0,1,2,...,500)에 대하여 반복 적용 하면 Fig. 4의 하단에서 보여진 빨간색 곡선과 같은 새로운 보 정 파형을 얻을 수 있다. 삼각파 대신에 이 보정 파형을 사용하 면 상단 빨간색 직선 그래프와 같은 선형 스위핑을 얻을 수 있다. 위에서 제안된 방법은 더 간단히 구현될 수 있다. Fig. 4의 상 단과 하단 그림을 함께 살펴 보면 각 시점 t_n(n=0,1,2,...,500) 마 다 삼각파 샘플 값, 비선형 스위핑 파장 값, 그리고 선형 스위 핑 파장 값 등을 3개의 원소로 가지는 집합을 생각할 수 있다. 이로부터 각시점 t_n(n=0,1,2,...,500) 에 대응하는 좌표 점(x,y) 즉 (비선형 스위핑 파장 값, 삼각파 샘플 값)을 얻을 수 있으며, 이 500개의 좌표 점을 사용하여 V 대 λ 그래프를 그릴 수 있 다. 이 그래프는 Fig. 4의 하단에서 보여진 빨간색 곡선 즉 새 보정 파형과 일치한다. 이때 그래프의 복잡성을 피하기 위하여 왕복 스위핑을 파장 증가 스위핑 구간과 파장 감소 스위핑 구 간으로 나누고, 구간 별로 V 대 λ 그래프를 그린다. Fig. 5의 빨간색 곡선은 이렇게 얻어진 구간 별 V 대 λ 그래프를 보여 준다. 구간 별 V 대 λ 그래프에 보간법을 적용하여 500개의 선 형 스위핑 파장 값 λ_n(n=0,1,2,...,500) 에 대응하는 500개의 V값을 계산할 수 있다. 이렇게 얻어진 500개의 V값은 새로운 보정 파형을 구성하는 값들이다. 이를 FFP-TF에 인가하면 선형 스위핑이 얻어진다.

2.2.3 제안된 보정 파형 생성 알고리즘

레이저 ON시에 FFP-TF에는 삼각파가 인가된다. 삼각파의

Ⅰ주기는 T 이며 이를 N (짝수) 개로 균등 시분할한 각 시점을 t_n(n=0,1,2,...,N) 이라 한다. 따라서 삼각파 Ⅰ주기는 각 시점 t_n(n=0,1,2,...,N-1) 에 대응하는 N개의 샘플 값 V_n(n= 0,1,2,...,N-1) 으로 구성된다. 삼각파는 동일한 시간 폭 T/2 를 가지는 두 개의 반주기로 구성되며, 각 반주기는 동일하게 M(= N/2) 개의 샘플로 이루어진다. 삼각파가 FFP-TF에 인 가되면 이로 인하여 파장 스위핑 레이저는 왕복 스위핑을 수행한다.

스위핑을 선형화하기 위하여 자동으로 보정 과형을 생성하는 과정은 다음과 같은 순서로 이루어 진다.

① 파장 스위핑 레이저로부터 출력된 광이 광 서큘레이터를 거쳐 FBG array에 입사된다.

② FBG array의 각 FBG에서 반사된 광 펄스가 순차적으로 포토다이오드에 입사된다.

③ 전류-전압 변환회로에서 출력되는 각 전압 펄스의 상승 에 지와 하강 에지 시점을 측정하고 이들의 평균 값을 취하여 전 압 펄스의 도착 시점으로 저장한다. 시간 측정 시에 스위핑 시 작 시점을 T=0으로 하고, 스위핑 반환 시점 $t_{half}=T/2$, 스위 핑 복귀 시점 $t_T=T$ 등을 기준 시점으로 활용한다.

④ 저장된 도착 시점들을 x축으로 하고 해당 반사 파장을 y축 으로 하는 그래프를 그린다.

⑤ 얻어진 그래프를 파장 증가 스위핑 구간과 파장 감소 스 위핑 구간으로 분리한다. 각 스위핑 구간에서 스위핑의 시작과 끝에 해당하는 파장을 외삽(extrapolation) 방식을 사용하여 구 한다. 이 과정을 통하여 각 스위핑 구간에 대한 λ_{nonlinear} 대 t 의 그래프가 얻어진다.

ⓒ 각 스위핑 구간의 시작점과 끝점 파장을 연결하는 λ_{linear} 대 t 의 직선 그래프 방정식을 구한다. 파장 증가 구간의 직선 기울기는 양수이고 파장 감소 구간의 직선 기울기는 음수이다. ⑦ 구간 별로 $\lambda_{nonlinear}$ 대 t의 그래프와 λ_{linear} 대 t의 그래 프로부터 각 $t_n(n=0,1,2,...,N)$ 시점에 대응하는 $\lambda_{nonlinear,n}$ 과 $\lambda_{linear,n}$ 값을 계산하고 구간별로 따로 저장한다. 각 $t_n(n=0,1,2,...,N)$ 시점에서의 $\lambda_{nonlinear,n}$ 값을 계산할 때 해 당 구간의 $\lambda_{nonlinear}$ 대 t의 그래프에 보간(interpolation)법을 적용한다.

⑧ 구간 별로 λ_{nonlinear,n} 값을 x값으로 하고 이에 대응하는 삼각파 구성 샘플 값 V_n을 y 값으로 하는 M개의 좌표 점을 얻 는다.이로 부터 각 구간에 해당하는 V대 λ의 그래프를 각각 얻는다.
⑨ 이제 구간 별 V 대 λ 그래프에 대한 보간(interpolation) 작 업을 통하여 λ_{linear,n}(n=0,1,2,...,N) 값에 해당하는 λ_{linear,n}(n= 0,1,2,...,N) 값을 계산하고 구간 별로 따로 저장한다. 이제 저 장된 구간별 값을 순서 정리하여 연결하면 삼각파를 대신할 1 주기의 새로운 보정 파형이 얻어지며, 이로부터 선형 스위핑을 얻을 수 있다. FFP-TF 통과 파장의 초기 위치가 어느 영역에 10 일정한 주기로 ①~ ⑨의 과정을 반복 수행하면 레이저의 선

(1) 일정한 주기로 (1)~(9)의 과정을 반복 수행하면 레이저의 선 형 스위핑을 자동으로 유지할 수 있다.



Fig. 6. Optic to electric conversion circuit ; (a) block diagram, (b) measured digital pulse train.

2.2.4 광전 변환회로

비록 스위핑의 평탄성이 확보되어도 여전히 약간의 리플 (ripple)이 존재하므로 광 펄스의 크기에 차이가 있고 또한 스 위핑의 방향이 바뀌는 시점 부근에서의 광 펄스의 크기에는 적지 않은 차이가 있다. 하지만 정확한 선형 스위핑을 달성하 기 위해서는 이러한 광 펄스 크기의 변동에도 불구하고 안정 적인 디지털 펄스의 생성이 필수적이다. Fig. 6(a)는 이러한 목표를 잘 달성하도록 개발된 고품질의 광전 변환회로를 보여 준다. 광전 변환회로는 두 개의 부분으로 구성된다. MAX4477 연산증폭기를 사용하여 포토다이오드에서 출력되는 전류를 전 압으로 변환한 후에 이를 증폭하는 부분과 AD8611비교기를 사용하여 증폭기 출력을 디지털 펄스로 변환하는 부분으로 구 성된다. 회로에서 연산증폭기의 전압이득을 크게 하여 포화구 간을 이용하였으며 광 펄스와 디지털 전압 펄스 사이의 시간 지연을 최소화하기 위하여 고속 비교기인 AD8611을 사용하 였다. Fig. 6(b)에서 보여진 것처럼 개발된 광전 변환회로는 디지털 펄스를 안정적으로 생성하였으며 최소화된 시간 지연 을 통하여 광 펄스 최고 점에 대한 정확한 시점 파악이 가능 하다. 그림에서 상단의 노란색 파형은 연산 증폭기의 포화된 출력을 보여주며 하단의 파란색 파형은 시간 지연이 최소화된 상태에서 생성된 디지털 펄스 열을 보여준다.

3. 실험 결과 및 검토

실험 셋업을 Fig. 7에 보였다. 플라스틱 상자의 내부는 2개의 층으로 구성된다. 하층에는 파장 스위핑 레이저의 광학부 및 일 부 드라이버 회로가 설치되어 있고, 상층에는 cRIO-9063과 DAQ 모듈, FBG array, 그리고 광전 변환회로 등이 놓여 있다. 그림 은 하층만을 보이고 있으며 상층은 하층과 전선으로 연결된다.



Fig. 7. Experimental set-up for sweeping automatic linearization.



Fig. 8. Measurement with triangle wave ; (a) λ vs t, (b) $\Delta\lambda (= \lambda_{nonlinear,n} - \lambda_{linear,n})$ vs t.

하층 우측의 검은색 부분은 SOA및 이의 드라이버 회로이며, 상 단의 소형 검은색 박스는 편광조절기이고, 좌측의 소형 흰색 박 스는 FFP-TF이다. 중앙에 FFP-TF와 편광조절기의 드라이버 회 로가 놓여있다.

FFP-TF에 삼각파를 인가하여 측정된 $\lambda_{nonlinear}$ 대 t의 그래 프와 이로부터 얻어진 λ_{linear} 대 t의 그래프를 Fig. 8(a)에 보 였다. x축에 표시된 틱(tick)은 NI-9401의 디지털 입출력 클럭 주기이며 1tick = 25ns 이다. 따라서 40000tick = 1ms 이다. y축에 표시된 숫자는 상대적인 파장값을 나타낸다. 파란색 곡 선은 $\lambda_{nonlinear}$ 대 t의 그래프이며 빨간색 직선은 λ_{linear} 대 t



Fig. 9. Applied triangle wave and newly compensated wave.

의 그래프를 나타낸다. Fig. 8(b)에는 이들 간의 차이인 $\Delta\lambda(=\lambda_{nonlinear,n}-\lambda_{linear,n})$ 대 t의 그래프를 나타내었다. 삼각파 조건하에서 파장 스위핑이 비선형으로 진행되므로 선형 스위 핑과 차이가 있음을 보여준다. 그래프에서 보여진 최대 차이 값은 $\Delta\lambda_{max,nonlinear} = 1.05$ 이었다.

이제 FFP-TF에 인가된 삼각파와 제안된 알고리즘에 따라 새로이 생성된 보정 파형을 Fig. 9에 보였다. 그림에서 파란 색 직선은 레이저 ON 직후에 FFP-TF에 인가된 삼각파의 1 주기를 보여주며 500개의 데이터로 구성된다. 그림에서 보여 진 1 V_p, 의 삼각파 전압 파형이 NI-9262로부터 출력되면 이 신호는 자체 제작된 드라이버 회로를 거쳐 증폭 및 반전된 후 에 FFP-TF를 구동시킨다. 삼각파의 감소부분은 단파장에서 장 파장으로 스위핑 되는 구간에 해당되고, 증가부분은 다시 반 대로 스위핑 하는 구간에 해당된다. Fig. 9에서 빨간색 곡선 은 선형 스위핑을 위하여 새로이 생성된 보정 파형을 나타낸다.

새로이 얻어진 보정 파형을 FFP-TF에 인가하였을 때 측정 된 $\lambda_{nonlinear}$ 대 t의 그래프와 이로부터 얻어진 λ_{linear} 대 t의 그래프를 Fig. 10(a)에 나타내었다. y축에 표시된 숫자는 상대 적인 파장 값을 나타낸다. 파란색은 $\lambda_{nonlinear}$ 대 t의 그래프이 며 빨간색은 λ_{linear} 대 t의 그래프를 나타낸다. Fig. 10(b)에는 이들 간의 차이인 $\Delta\lambda(=\lambda_{nonlinear,n}-\lambda_{linear,n})$ 대 t를 나타내었 다. 이제 스위핑이 선형으로 진행되고 있으므로 $\Delta\lambda \ge 0$ 임을 보여준다. 그래프에서 보여진 최대 차이 값은 $\Delta\lambda_{max,linear} = 0.03$ 이 었다. 이로부터 비선형성이 97% 만큼 감소되었음을 알 수 있다.

실험에서 파장 스위핑 레이저를 구성하는 SOA에는 600 mA 의 전류가 공급되고 있으며 온도는 섭씨 25°C로 유지되고 있다. Fig. 11의 상단의 노란색 파형은 선형 스위핑을 위하여 FFP-TF 에 인가된 보정 파형을 나타낸다. 중간단의 녹색 펄스는 측정 신호 획득 시에 사용되는 트리거 신호를 보여준다. 다음의 파란 색 디지털 펄스들은 구조물에 설치된 FBG 센서들로부터 반사 된 광 신호를 광전 변환한 결과이다. 하단의 빨간색 파형은 스 위핑 평탄화가 지속되고 있을 때의 스위핑 패턴을 전압 파형으 로 나타낸 것이다.



Fig. 10. Measurement with compensated wave ; (a) λ vs t, (b) $\Delta\lambda (= \lambda_{nonlinear,n} - \lambda_{linear,n})$ vs t.



Fig. 11. Measured data ; (a) Waveform applied to FFP-TF, (b) Trigger signal, (c) Digital pulse from OE conversion circuit, (d) Sweeping pattern signal of realized laser.

Fig. 12는 측정된 스위핑 스펙트럼을 보여준다. 그림으로부 터 스위핑 범위가 약 60 nm 임을 알 수 있다. 파장 가변 필 터를 FSR = 160인 모델로 교체할 경우 80 nm 이상의 스위핑 범위를 확보할 수 있다. 측정된 레이저의 평균 광 출력은 8.8 mW 이었다.

고속 광대역 평탄 선형 스위핑 특성을 지닌 파장 스위핑 레 이저 기술은 앞으로 기존의 분광학 장치의 광원으로도 적용될 수 있을 것이다[10].



Fig. 12. Measured sweeping spectrum.



본 논문에서는 파장 스위핑 레이저의 선형 스위핑 특성을 자 동으로 구현하는 새로운 방식을 제안하였다. 장치 제작 및 실험 을 통하여 1 kHz의 속도, 약 60 nm의 범위에 걸쳐 선형 스위핑 특성이 잘 얻어짐을 확인하였으며, 이때 비선형성이 97% 만큼 감소되었다. 이 장치는 FBG array, 광전 변환회로, DAQ 모듈, cRIO-9063, 그리고 LabVIEW 프로그램 등으로 구성된다. 선형 스위핑을 위한 FFP-TF 인가 파형 보정이 자동으로 이루어지므 로 기존의 비선형 스위핑 레이저에서 요구되는 후 보정의 복잡 성 및 시간 소요 문제를 해결해 줄 수 있다. 그리고 구조물 안 전 모니터링 시스템에서 선형 스위핑 레이저를 이용하면 더욱 정확하게 구조물 변형 정보를 얻을 수 있다.

감사의 글

본 연구는 과학기술정보통신부가 지원하는 이공분야 기초연 구사업(기본연구)으로 수행된 연구 결과입니다.(과제 번호 : 2019R1F1A1058038)

REFERENCES

- K. O. Hill, and G. Meltz, "Fiber bragg grating fundamentals and overview", *J. Lightwave Technol.*, Vol. 15, No. 8, pp. 1263-1276, 1997.
- [2] A. D. Kersey, M. A. Davis, H. J. Patrick, M. LeBlanc, K. P. Koo, C. G. Askins, M. A. Putnam, and E. J. Friebele, "Fiber grating sensors", *J. Lightwave Technol.*, Vol. 15, No. 8, pp. 1442-1463, 1997.
- [3] J. C. Suarez, B. Remartínez, J. M. Menéndez, A. Güemes, and F. Molleda, "Optical fibre sensors for monitoring of welding residual stresses", *J. Mater. Process. Technol.*, Vol. 143, pp. 316-320, 2003.

- [4] R. Huber, M. Wojtkowski, and J. G. Fujimoto, "Fourier domain mode locking (FDML): A new laser operating regime and applications for optical coherence tomography", *Opt. Express*, Vol. 14, pp. 3225-3237, 2006.
- [5] J. S. Eom, "Realization of swept source-optical coherence tomography system using wavelength swept source based on FDML method", *J. Sens. Sci. Technol.*, Vol. 20, No. 1, pp.46-52, 2011.
- [6] R. Huber, M. Wojtkowski, K. Taira, J. G. Fujimoto, and K. Hsu, "Amplified, frequency swept lasers for frequency domain reflectometry and OCT imaging : design and scaling principles", *Opt. Express*, Vol. 13, pp. 3513-3528, 2005.
- [7] E. Hecht, Optics, Addison-Wesley, NY, 1987.
- [8] Y. Lig, Y. Wang, and C. Wen, "Temperature and strain sensing properties of the zinc coated", *OPTIK*, Vol. 127, No. 16, pp. 6463-6469, 2016.
- [9] J. C. Palais, *Fiber Optic Communications*, Prentice Hall, Upper Saddle River, NJ, 2005.
- [10] U. J. You, J. Y. Heo, D. H. Cho, K. W. Chang, J. G. Seo, B. S. Lee, Y. H. Cho, J. H. Moon, and B. K. Park, "A Spectroscopic research for development of optical fiber pH sensor", *J. Sens. Sci. Technol.*, Vol. 18, No. 5, pp.365-371, 2009.